



30^{-ая} Международная НАУЧНО-ТЕХНИЧЕСКАЯ КОНФЕРЕНЦИЯ

“ЭКСТРЕМАЛЬНАЯ РОБОТОТЕХНИКА”

ДЕВИЗ:

ЭКСТРЕМАЛЬНАЯ РОБОТОТЕХНИКА -
мост между Европой и Азией

СИМПОЗИУМЫ



Космическая робототехника

ТЕМАТИКА

- Орбитальные сервисные роботы и кластерная инфраструктура
- Планетоходы и робототехнические базы
- Роботизированные миссии на орбитальных станциях



Воздушная робототехника

ТЕМАТИКА

- Групповое управление
- Привязные дроны и их группировки
- Оптическая связь



Наземная робототехника

ТЕМАТИКА

- Мобильные платформы и манипуляторы
- Навигация и картографирование
- Связь и сети



Подводная робототехника

ТЕМАТИКА

- Подводная навигация и связь
- Обслуживание шельфового оборудования
- Роботы для геологоразведки

СЕМИНАРЫ



Робототехника для атомной отрасли

ТЕМАТИКА

- Автоматизированный радиационный мониторинг
- Роботизированный вывод реактора из эксплуатации
- Оборудование для аварийных служб



Медицинская робототехника

ТЕМАТИКА

- Ассистирование при хирургических операциях
- Роботизированные процедуры
- Экзоскелеты для восстановительной терапии



Образовательная робототехника

ТЕМАТИКА

- Молодежные соревнования
- Формирование креативного мышления
- Робототехника в образовании



Коллаборативная робототехника

ТЕМАТИКА

- Индустриальные роботы
- Взаимодействие человека и робота
- Мягкая робототехника и безопасность

Этапы и даты

Регистрация и предоставление материалов тезисов доклада; материалов доклада; экспертного заключения о возможности публикации до 30 апреля 2019

Рассмотрение материалов Программным комитетом; уведомление участников о принятии докладов до 15 мая 2019

Оформление участия

Для участия в конференции необходимо зарегистрироваться на сайте мероприятия: <http://er.rtc.ru/index.php/ru/reg> и направить материалы тезисов, докладов и экспертное заключение в Секретариат конференции на электронный адрес: mrspb@rtc.ru

Стоимость участия и условия оплаты на сайте мероприятия.

Рабочий язык конференции: АНГЛИЙСКИЙ

Секретариат конференции:
Тел.: (812) 552-41-62, e-mail: mrspb@rtc.ru