

ПРОГРАММА

Организатор: Федеральное государственное автономное научное учреждение «Центральный научно-исследовательский и опытно-конструкторский институт робототехники и технической кибернетики»

Дата: 22 октября 2025 года

Место проведения: Санкт-Петербург, Тихорецкий пр. д.21, ГНЦ РФ ЦНИИ РТК

09:00 – 10:00	Регистрация
10.00 – 10.10	Торжественное открытие «МШР». Приветственные слова членов Экспертного совета
10:10 – 11:40	Образовательный блок
10:10 – 10:25	Робототехника как ключевой инструмент модернизации промышленности, укрепления национальной безопасности и решения сложных научно-технических задач Попов Александр Владимирович <i>к.т.н., заместитель директора по научной работе, ГНЦ РФ ЦНИИ РТК</i>
10:25 – 10:45	Нейроморфная кибернетика как одно из прорывных направлений современной науки Казанцев Виктор Борисович <i>д.ф.-м.н., профессор, зав. кафедрой нейротехнологий Института биологии и биомедицины Нижегородского государственного университета имени Н. И. Лобачевского</i>
10:45 – 11:00	Точка входа в Науку – все о студенческой практике и возможностях, которые она открывает Печуркин Александр Викторович, <i>Начальник СКТБ, ГНЦ РФ ЦНИИ РТК</i> Сеньковски Илья Владиславович <i>Инженер-конструктор, ГНЦ РФ ЦНИИ РТК</i>
11:00 – 11:20	СКБ – мост от студенчества к реальной профессии Чемоданов Михаил Николаевич <i>руководитель студенческого конструкторского бюро, СПбМТУ</i>
11:20 – 11:40	Поддержка студенческих стартапов: программы Фонда содействия инновациям Кадиев Исмаил Гаджиевич <i>к.э.н., директор Центра интеллектуальной собственности и трансфера технологий СПбПУ, доцент Высшей школы передовых цифровых технологий</i>
11:40 – 12:00	Кофе-брейк

12:00 – 14:00	Доклады участников Регламент: 7 минут на доклад, 5 минут на вопросы
	Нейросетевой алгоритм оценки кинематических параметров полета птиц по видеоданным Леонтьук В.В., МФТИ, Физтех, Москва
	Оптимизация группового поведения роботов с использованием алгоритмов распределения целей и машинного обучения. Приходский А. А., СПбГУАП, Санкт-Петербург
	Метод главных векторов для динамического анализа и оптимизации системы человек-экзоскелет Замашкин В.В., НИУ «МЭИ», Москва
	Технологии анализа активности мышц нижних конечностей оператора в задачах управления экзоскелетом по данным поверхностной электромиограммы Мыльникова С.Л., НИУ ИТМО, Санкт-Петербург
	Использование приводов с упругими элементами в реабилитационном экзоскелете верхних конечностей Дони В., НИУ «МЭИ», Москва
	Интеграция робототехнических решений на базе коллаборативных роботов в технологические процессы предприятия Кузнецова К.А., НГТУ, Нижний Новгород
	Оценка эффективности и технологические аспекты интеграции мобильных промышленных робототехнических комплексов Назаров Н.Н., ПНИПУ, Пермь
	Проектирование универсальной мобильной платформы Фроликов Д.А., СПбГУАП, Санкт-Петербург
	Проектирование прототипа промышленного робота для подготовки специалистов Савельев А.Н., СПбГУАП, Санкт-Петербург
	Цифровое проектирование БПЛА Гиль М. А., СПбГМТУ, Санкт-Петербург
	Дискуссия
14:00 – 15:00	Обед

15:00 – 17:00	Образовательный блок от партнеров
15:00 – 15:20	Роботизация в нефтегазовой индустрии: применения, вызовы и успешные примеры внедрения Выборов Сергей Олегович <i>Руководитель отраслевого центра роботизации нефтегазовой отрасли, ПАО «Газпром Нефть»</i>
15:20 – 15:40	Роботизация «Газпром нефти» Сабецкий Александр Владимирович <i>Начальник департамента роботизации и аддитивных технологий, ПАО «Газпром Нефть».</i>
15:40 – 16:00	Робототехника в сфере национальной безопасности Жиров Вячеслав Вячеславович <i>руководитель проекта, Центр специальных проектов Фонда перспективных исследований (ФПИ).</i>
16:00 – 16:20	О внедрении мехатронных и роботизированных систем в строительных отраслях Любимова Валентина Владимировна <i>старший преподаватель кафедры технологий информационного и математического моделирования, СПбГАСУ, вице-президент Федерации спортивного программирования Санкт-Петербурга, руководитель Открытой ассоциации педагогов дополнительного образования по направлению «Робототехника»</i>
16:20 – 16:40	Интеграция алгоритмов искусственного интеллекта в робототехнические платформы для строительного мониторинга Макиевский Станислав Евгеньевич <i>старший преподаватель кафедры Индустриального программирования, Институт перспективных технологий и индустриального программирования, Руководитель Цифровой кафедры РТУ МИРЭА</i>
16:40 – 17:00	Роботизация в сельском хозяйстве для повышения продуктивности и устойчивости агропромышленного комплекса. Мирошниченко Евгений Евгеньевич <i>Руководитель клиентского отдела ООО "Карфидов Лаб"</i>
17:00 – 17:30	Кофе-брейк Работа экспертной комиссии
17:30 – 18:00	Заккрытие работы «МШР». Подведение итогов конкурса молодежных докладов.
18:00 – 20:00	Научный квиз

Члены экспертной комиссии:

- Центральный научно-исследовательский и опытно-конструкторский институт робототехники и технической кибернетики (ГНЦ РФ ЦНИИ РТК)
***Шавликов Андрей Александрович**, начальник конструкторского бюро.*
- Санкт-Петербургский государственный университет гражданской авиации имени Главного маршала авиации А.А. Новикова (СПбГУГА)
***Костин Геннадий Александрович**, проректор по научной и инновационной работе*
- Университет науки и технологий МИСИС (НИУ МИСИС)
***Ефимов Даниил Альбертович**, директор Центра технологических конкурсов и олимпиад*
- Российский технологический университет (РТУ МИРЭА)
***Макиевский Станислав Евгеньевич**, старший преподаватель кафедры Индустриального программирования, Институт перспективных технологий и индустриального программирования, Руководитель Цифровой кафедры*
- Казанский федеральный университет (КФУ)
***Кокунин Петр Анатольевич**, к.т.н., доцент, заведующий кафедрой физики перспективных технологий и материаловедения, директор Научно-исследовательского центра «Центр превосходства Специальная робототехника и искусственный интеллект»*
- Северный (Арктический) федеральный университет (САФУ) имени М. В. Ломоносова
***Вяткин Дмитрий Андреевич**, доцент кафедры автоматики, робототехники и управления техническими системами*
- Санкт-Петербургский государственный архитектурно-строительный университет (СПбГАСУ)
***Любимова Валентина Владимировна**, старший преподаватель кафедры технологий информационного и математического моделирования*